

المملكة المغربية
Royaume du Maroc

*Ecole Hassania
des Travaux Publics*



المدرسة الحسنانية للأشغال العمومية

**CONCOURS D'ACCES EN 1^{ère} ANNEE
POUR LES TITULAIRES DU
DEUG EN SCIENCES OU EQUIVALENT
EDITION 2017**

E H T P

EPREUVE DE PHYSIQUE

Durée 3h

Jeudi 06 Juillet 2017

Cette épreuve comporte trois exercices complètement indépendants.

Ces exercices peuvent être traités dans un ordre quelconque.

L'énoncé est sur 3 pages.

L'usage de calculatrice est autorisé.

I) Optique Lentilles minces

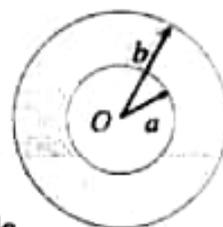
On considère une lentille mince convergente L_1 de distance focale $f_1' = 20\text{cm}$ de centre optique O_1 .

- 1) Cette lentille utilisée dans les conditions de Gauss, pour former l'image d'un objet lumineux AB perpendiculaire à l'axe et situé à 30cm de la lentille.
 - a) Faites une construction des trajets des rayons qui donnent de AB une image A'B'. Préciser l'échelle choisie.
 - b) Quelle est la nature de l'image ? Est-elle droite ou renversée ?
 - c) Calculer à l'aide de la formule de conjugaison, la position de l'image.
 - d) Où doit-on placer l'écran pour avoir l'image A'B' nette ?
 - e) Calculer le grandissement transversal.

- 2) On associe à L_1 une deuxième lentille mince L_2 de distance focale f_2' inconnue et de centre optique O_2 tel que $\overline{O_1O_2} = 40\text{cm}$. L'objet AB est toujours à 30cm de L_1 l'image A''B'' formée par le système des deux lentilles, est nette lorsque l'écran est situé à 40cm de O_2 .
 - a) A l'aide des formules de conjugaison des lentilles minces et des résultats de la question 1), calculer la distance focale f_2' .
 - b) Quelle est la nature de la lentille L_2 ? Justifier.

II) Electrostatique Champ et potentiel

Soit une répartition volumique de charges positives uniforme dans l'espace compris entre deux sphères de même centre O , de rayons a et b ($a < b$). La densité volumique est ρ . La permittivité électrique du milieu est ϵ_0 .



- 1)
 - a) Préciser le système de coordonnées adapté à l'étude électrostatique de cet ensemble de charges.
 - b) Préciser la base de projection associée à ce système de coordonnées.
- 2) A l'aide des propriétés de symétrie, donner la forme du champ électrostatique $\vec{E}(M)$.
- 3) A l'aide du théorème de Gauss, calculer le champ électrostatique $\vec{E}(M)$ en tout point M de l'espace à la distance r de O .

- 4) a) Donner la relation entre $\vec{E}(M)$ et le potentiel électrostatique $V(M)$.
 b) En déduire le potentiel électrostatique $V(r)$ pour $r \geq b$. On choisit l'origine des potentiels loin des charges, $V(\infty) = 0$.

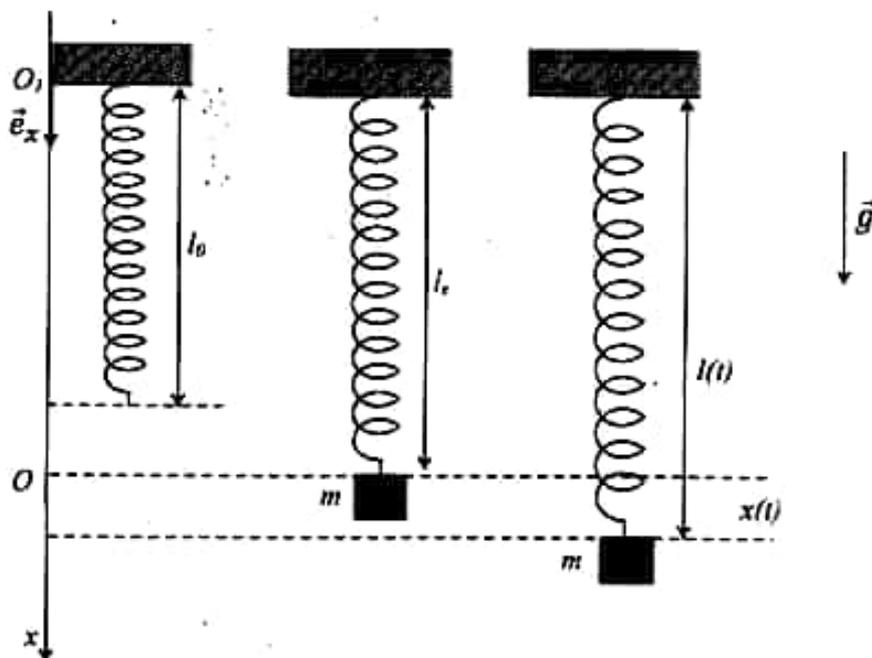
III) Mécanique : Etude d'un oscillateur

On se propose d'étudier l'équilibre puis les oscillations d'un système masse - ressort.

La masse m supposée ponctuelle est accrochée à l'extrémité inférieure d'un ressort vertical de raideur k , de longueur à vide l_0 , de masse négligeable et d'élasticité parfaite dont l'autre extrémité est fixée sur un support au niveau de O_1 qui est fixe dans un référentiel supposé galiléen caractérisé par l'axe Ox .

On suppose que la masse ne peut se déplacer que verticalement.

La position de l'extrémité inférieure du ressort, donc de la masse m est repérée par rapport à l'axe vertical descendant (O, \vec{e}_x) .



A) Etude de l'équilibre

- 1) Préciser et exprimer les forces qui s'exercent sur la masse m dans le cas où O_1 est fixe dans un référentiel galiléen.
- 2) Etablir la condition d'équilibre dans ce référentiel et exprimer la longueur l_e du ressort à l'équilibre.

Application numérique : On donne $l_0 = 20\text{cm}$, $m = 100\text{g}$, $g = 10\text{ms}^{-2}$, la longueur du ressort à l'équilibre $l_e = 30\text{cm}$.

3) Calculer la constante de raideur k et préciser son unité.

Dans la suite on choisira O dans cette position d'équilibre.

B) Etude des oscillations libres

A $t = 0$, la masse est écartée de sa position d'équilibre d'une distance $a > 0$ et est lâchée sans vitesse initiale. $a = 5\text{cm}$

On désigne :

Par X la variable qui repère la position instantanée, notée M de la masse m par rapport à O_1 . $X = \overline{O_1M}$ et par x la variable qui repère la position instantanée de m par rapport à sa position d'équilibre notée O . $x = \overline{OM}$.

On néglige tous les frottements. Le support est fixe dans le référentiel galiléen. Les spires du ressort ne se touchent pas.

- 4) Établir l'équation différentielle du mouvement satisfaite par $x(t)$.
- 5) Montrer que le système étudié est un oscillateur harmonique dont on donnera sa pulsation propre ω_0 et sa période propre T_0 en fonction de k et m .
- 6) Écrire la solution générale $x(t)$ de l'équation et déterminer les constantes compte-tenu des conditions initiales.

En déduire l'expression de $X(t)$.

- 7) Calculer les valeurs des caractéristiques de l'oscillateur (pulsation propre ω_0 , période propre T_0 , amplitude, phase).
- 8) Tracer le graphe de $x(t)$.

L'énergie potentielle est choisie nulle à la position d'équilibre.

- 9) Dans le référentiel d'étude, l'énergie mécanique E de l'oscillateur varie-t-elle au cours du mouvement ? Justifier.
- 10) Exprimer l'énergie E à un instant t , en fonction de l'élongation $x(t)$ et de la vitesse $\dot{x}(t)$.
- 11) Calculer la valeur numérique de l'énergie E du système.

المعهد الوطني للتكنولوجيا
Royaume du Maroc

*Ecole Hassania
des Travaux Publics*



المدرسة الوطنية للتكنولوجيا للأشغال العمومية

**CONCOURS D'ACCES EN 1^{ère} ANNEE
POUR LES TITULAIRES DU
DEUG EN SCIENCES OU EQUIVALENT
EDITION 2017**

E H T P

EPREUVE DE MATHEMATIQUES

Durée 3h

Jeudi 06 Juillet 2017

Exercice 1 :

Pour $b \in \mathbb{R}$, on pose :

$$S_n(b) := \sum_{k=1}^n \frac{1}{k^b}, \quad S_0(b) = 0.$$

1) Pour quels $b \in \mathbb{R}$ la suite $(S_n(b))_{n \in \mathbb{N}}$ converge-t-elle ?

Pour $a > 0$, on pose $u_n(a, b) := a^{S_n(b)}$.

2) Discuter suivant les valeurs de a et b la convergence de la suite $(u_n(a, b))_{n \in \mathbb{N}}$.

3) Montrer que si $b \geq 0$, alors $\forall k \in \mathbb{N}^*$:

$$\frac{1}{(k+1)^b} \leq \int_k^{k+1} \frac{dt}{t^b} \leq \frac{1}{k^b}.$$

4) En déduire que si $b \geq 0$, alors $\forall n \in \mathbb{N}^*$:

$$S_n(b) - 1 \leq \int_1^n \frac{dt}{t^b} \leq S_n(b) - \frac{1}{n^b},$$

et que $S_n(b) = \int_1^n \frac{dt}{t^b} + O(1)$ quand $n \rightarrow \infty$.

5) Si $\alpha_n = O(1)$, montrer que $\exists m, M > 0$ tels que $\forall n \in \mathbb{N} : m \leq e^{\alpha_n} \leq M$.

6) Conclure en donnant une condition nécessaire et suffisante sur $a > 0$ et $b \in \mathbb{R}$ pour que la série $\sum_{n \geq 0} u_n(a, b)$ converge.

Exercice 2 :

Soit E un sous-espace vectoriel de $C^1(\mathbb{R}, \mathbb{K})$ de dimension finie $n \in \mathbb{N}$ stable par dérivation, i.e. $\forall f \in E, f' \in E$.

1) Montrer que $E \subset C^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{K})$.

2) On pose $D : E \rightarrow E$
 $f \rightarrow f'$

Montrer que D est bien définie et que $D \in \mathcal{L}(E)$.

3) Montrer que $\exists P \in \mathbb{K}_n[X] \setminus \{0\}$ tel que $P(D) = 0$.

4) Montrer que E est exactement l'ensemble des solutions d'une équation différentielle linéaire à coefficients constants d'ordre $n = \dim(E)$.

7) Pour $x \in \mathcal{A}$, montrer que N_x admet toujours un minorant noté d_x , et que $d_x \in \mathbb{N}^*$.

8) Montrer que $\forall x \in \mathcal{A}, \exists! \pi_x \in I_x$ unitaire tel que $\deg(\pi_x) = d_x$.

9) Montrer que $I_x = \pi_x \mathbb{R}[X] = \{\pi_x P : P \in \mathbb{R}[X]\}$.

10) Quels sont les polynômes irréductibles de $\mathbb{R}[X]$?

11) En factorisant π_x comme produit de polynômes irréductibles de $\mathbb{R}[X]$, déduire à partir de l'équation $\pi_x(x) = 0$ que $d_x \in \{1, 2\}$.

12) Montrer que $\forall x \in \mathcal{A} : d_x = 1$ ssi $x \in \text{vect}(1_{\mathcal{A}})$, et donner l'expression de π_y pour $y = \lambda 1_{\mathcal{A}}$ avec $\lambda \in \mathbb{R}$.

13) Montrer que $x \in \mathcal{A} \setminus \text{vect}(1_{\mathcal{A}})$ ssi $\exists a, b \in \mathbb{R}$ tels que $a^2 - 4b < 0$ et $\pi_x(X) = X^2 + aX + b$.

14) Pour quels $x \in \mathcal{A}$, $\pi_x(0) = 0$? En déduire que tout élément non nul de \mathcal{A} admet un inverse dans \mathcal{A} . Que peut-on déduire concernant la structure $(\mathcal{A}, +, \times)$?

15) Pour B anneau commutatif intègre, on note $J_B := \{x \in B : x^2 + 1_B = 0\}$. Quelles sont les valeurs possibles du cardinal de J_B ? Donner des exemples d'anneaux B pour chaque valeur.

16) Si $\dim(\mathcal{A}) = 1$, quel est le cardinal de $J_{\mathcal{A}}$? Dans ce cas, à quelle algèbre usuelle \mathcal{A} est-elle isomorphe ?

Dans la suite, nous supposons que $\dim(\mathcal{A}) \geq 2$.

17) En étudiant la forme canonique de π_a pour un $a \in \mathcal{A} \setminus \text{vect}(1_{\mathcal{A}})$, montrez qu'il existe $j \in \mathcal{A}$ tel que $j^2 = -1_{\mathcal{A}}$.

En déduire que $J_{\mathcal{A}} = \{j, -j\}$.

18) Montrer que pour tout $x \in \mathcal{A} \setminus \text{vect}(1_{\mathcal{A}})$, il existe $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $x = a1_{\mathcal{A}} + bj$.

Indication : utiliser les questions 13) et 17).

19) Dédurre que $\mathcal{A} = \text{vect}(1_{\mathcal{A}}, j)$. Conclure en répertoriant, à isomorphisme près, toutes les \mathbb{R} -algèbres unitaires intègres commutatives de dimension finie.

Soit K un sur-corps de \mathbb{R} . On écrit par abus $\mathbb{R} \subset K$.

20) Vérifier que $(K, +, \cdot, \times)$ est une \mathbb{R} -algèbre, où le produit externe

$\lambda \cdot x := \lambda \times x$ pour $\lambda \in \mathbb{R}$ et $x \in K$.

21) Quels sont, à isomorphisme près, tous les sur-corps commutatifs de \mathbb{R} de dimension finie ?

22) Donner un exemple de sur-corps de \mathbb{R} de dimension n finie, avec $n \geq 3$.

*** Fin de l'épreuve ***

Exercice 3 :

1) Montrer que si A et B sont des matrices carrées d'ordre n , alors :
 $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$.

2) Soit E un K -espace vectoriel et $u \in \mathcal{L}(E)$.
Soit $(x_i)_{i \in I} \in E^I$ une famille de vecteurs propres de u dont les valeurs propres associées sont deux à deux distinctes.
Montrer que $(x_i)_{i \in I}$ est libre.

3) Pour $\alpha \in \mathbb{R}$, on pose $f_\alpha : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
$$z \mapsto e^{\alpha z}$$

Montrer que $(f_\alpha)_{\alpha \in \mathbb{R}}$ est libre.

4) Pour $\alpha \in \mathbb{R}$, on pose $g_\alpha :]0, 1[\rightarrow \mathbb{R}$
$$z \mapsto z^\alpha$$

Montrer que $(g_\alpha)_{\alpha \in \mathbb{R}}$ est libre.

Problème :

L'objectif de ce problème sera l'étude des \mathbb{R} -algèbres unitaires commutatives intégrales de dimension finie.

1) Donner un exemple de \mathbb{R} -algèbre unitaire commutative intégrale de dimension finie.

2) L'algèbre donnée dans la réponse précédente est-elle un corps ?

3) Donner un exemple de \mathbb{R} -algèbre unitaire commutative intégrale qui ne soit pas un corps. Est-elle de dimension finie ?

4) Donner un exemple d'un sur-corps commutatif de \mathbb{R} de dimension finie et un autre de dimension infinie.

On rappelle que K est un sur-corps de K_0 s'il existe un morphisme de corps injectif $\phi : K_0 \rightarrow K$. Dans ce cas, on confond K_0 et $\phi(K_0)$ pour écrire $K_0 \subset K$.

Soit $(\mathcal{A}, +, \cdot, \times)$ une \mathbb{R} -algèbre unitaire commutative intégrale de dimension finie.

5) Pour $x \in \mathcal{A}$, en étudiant la famille $(x^k)_{k \in \mathbb{N}}$, montrer qu'il existe un polynôme unitaire $P \in \mathbb{R}[X]$ tel que $P(x) = 0$.

On rappelle que si $Q(X) = \alpha_0 + \alpha_1 X + \dots + \alpha_d X^d \in \mathbb{R}[X]$, et $a \in \mathcal{A}$,
 $Q(a) := \alpha_0 1_{\mathcal{A}} + \alpha_1 a + \dots + \alpha_d a^d$.

Pour $x \in \mathcal{A}$, on pose $I_x := \{P \in \mathbb{R}[X] : P(x) = 0\}$,

et $N_x := \{\deg(P) : P \in I_x \setminus \{0\}\}$.

6) Montrer que $\forall x \in \mathcal{A}$, I_x est un idéal de $\mathbb{R}[X]$ non réduit à $\{0\}$.